

Inhoud

Conventies	2
Download AEE App (iOS/Android)	2
Overzicht	3
1 Inhoud van het pakket	3
2 Introductie van de Quadcopter	4
Vlucht-voorbereiding	5
1 Batterijen en accu spanning controleren	5
1.1 Introductie van de Quadcopter accu	5
1.2 De Quadcopter accu opladen.....	6
1.3 Quadcopter accu montage	6
1.4 Attentie.....	7
2 De Quadcopter klaar maken voor gebruik	7
2.1 Introductie.....	7
2.2 Vluchtcontrolesysteem	7
2.3 Vlucht-indicatieleds.....	7
2.4 Micro SD kaart slot	9
2.5 Vluchtcamera.....	9
3 Montage van de propellers	10
3.1 Introductie.....	10
3.2 Montage van de propellers.....	10
3.3 Demontage van de propellers	10
3.4 Voorzorgsmaatregelen	11
4 De zender gereedmaken	11
4.1 Introductie	11
4.2 De zender inschakelen.....	11
4.3 Antenna orientatie.....	12
4.4 Het bedienen van de zender	12
4.5 Het koppelen van zender en ontvanger.....	13
5 De WIFI-repeater gereedmaken	13
5.1 Introductie.....	13
Wi-Fi status-led.....	14
Aan/uit-indicatieled	14
Koppelknop.....	14
Koppeling.....	14
5.2 Gebruik.....	14
De batterij van de WIFI repeater opladen	14
Inschakelen van de WIFI repeater	14
6 Download en installeren van de AEE AP App	14
7 De vluchtcamera verbinden	15
Vliegen	16
Vliegcondities	16
Controle voor de vlucht (pre-flight check).....	16
1 Kalibratie van het kompas	16
1.1 Kalibratieprocedure	16
1.2 Wanneer herkalibreren	16
2 Starten en stoppen van de motoren	16
2.1 Starten van de motoren	16
2.2 Stoppen van de motoren	17
3 Basisvlucht	17
3.1 Basis vluchtprocedures	17
3.2 vluchtfotografie tips	17
4 Failsafe bescherming	18
4.1 Wanneer wordt de failsafe bescherming ingeschakeld	18
4.2 Failsafe Procedure	18
4.3 Hoe in de failsafe modus de besturing terug te krijgen	18
5 Lage accuspanningniveau waarschuwingfunctie	18
Gebruik van de AEE AP App	18
1 De AEE AP App starten	19
2 AEE AP App Hoofdscherm	19
3 Video voorvertonings menu (voor iOS systeem).....	20
4 Instellingen-scherm	20
Appendix	22
1 Beschrijving van de gewone-indicatieleds.	22
2 Specifications	22
3 Probleemoplossingen.....	22
Beperkte garantie	23

AEE AP10 Handleiding

V1.3 2015.1

Lees deze handleiding zorgvuldig door voordat u de AP10 in gebruik neemt.

Conventies

Behalve wanneer uitdrukkelijk vermeld, zijn alle AP10 functies beschreven in deze handleiding voor de Quadcopter operationele modus.

Download AEE App (iOS/Android)



Scan de bovenstaande QR code

U kunt de AEE AP App op de volgende wijze downloaden op uw smartphone om live video te kunnen bekijken bij het gebruik van de AP10. iOS-gebruikers kunnen in de App Store zoeken naar "AEE AP". Android-gebruikers, kunnen in Google Play zoeken naar "AEE AP".



AEE AP



iOS 6.1 of hoger



Android 4.0 of hoger

Compatibele mobiele apparaten

iOS (iOS6.1 of hoger): Van toepassing op iPhone 4s, iPhone 5, iPhone 5s, iPhone 5c, iPod Touch 4 en iPod Touch 5. Eveneens beschikbaar voor de iPad 3, iPad 4, iPad mini en iPad Air.

Android (Android 4.0 of hoger), van toepassing op standaard modellen.

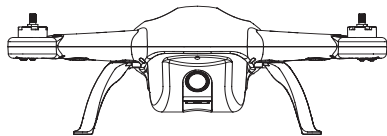
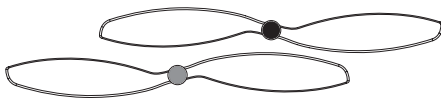
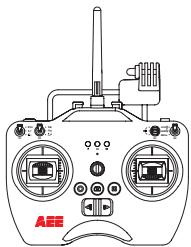
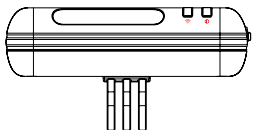
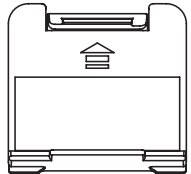
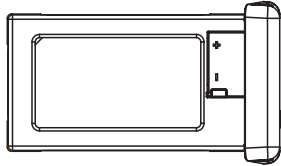
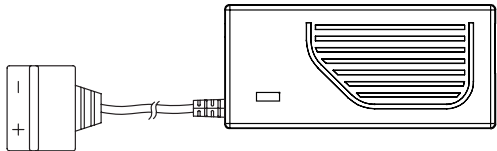
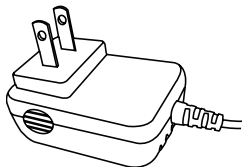
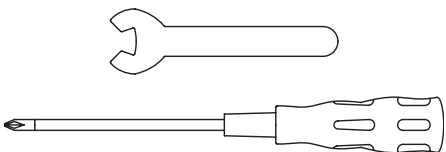
- AEE AP is onderhevig aan updates met het doel ondersteuning voor meer soorten mobiele apparaten te kunnen bieden.




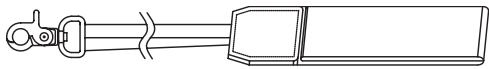



Overzicht

De AP10 is een high-tech elektronische quadcopter met geïntegreerde vlucht- en vluchtcamera controle. De AP10 is uitgerust met een 16 megapixel vluchtcamera en een geavanceerd intelligent besturingssysteem. U kunt met behulp van mobiele toestellen via de AEE AP App signalen naar de vluchtcamera verzenden en real-time videobeelden ontvangen. Met de AP10 maakt u heldere en stabiele luchtfoto's en -video's.

1 Inhoud van het pakket

Controleer voor ingebruikname de inhoud van het pakket:

Nr.	Naam	Afbeelding	Aantal	Omschrijving
1	Quadcopter		1 stuks	Met geïntegreerde vluchtcamera
2	Propellers		4 paar	4 stuks met zwarte moeren 4 stuks met grijze moeren
3	Zender		1 stuks	Met Wi-Fi Repeater houder
4	Wi-Fi Repeater		1 stuks	Om mobiele toestellen via Wi-Fi te verbinden
5	Smartphonehouder		1 stuks	Voor het bevestiging van mobiele toestellen
6	Quadcopter batterij		1 stuks	Quadcopter voeding
7	Quadcopter batterijlader		1 stuks	100-240V 50/60Hz
8	Wi-Fi Repeater Adapter		1 stuks	100-240V 50/60Hz
9	Gereedschappen		1 set	1 sleutel - (voor het demonteren van de propeller) en 1 schroevendraaier (voor het assembleren van de propeller beschermkappen)

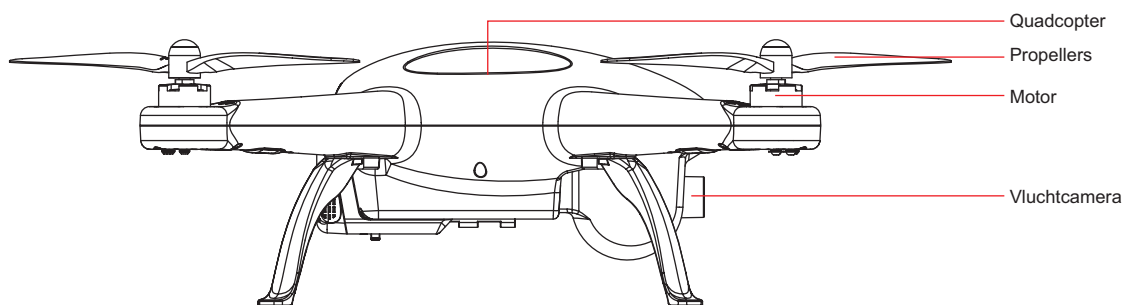
10	AA batterijen		4 stuks	Voeding voor de zender
11	Handleidingen		1 stuks	Including: AP10 Snelstartgids, Disclaimer
12	Schroeven		1 stuks	Voor de Wi-Fi Repeater
13	Lanyard		1 stuks	Zender lanyard
14	Propeller beschermkappen		1 set	4 Propeller beschermkappen
15	CD		1 stuks	Handleiding
16	Micro SD card		1 stuks	Ingestoken in het Quadcopter Micro SD kaart slot (optioneel)

• Accessoires die u hebt ontvangen kunnen afwijken als gevolg van verschillende productaanpassingen. De inhoud van het pakket kan zonder voorafgaande kennisgeving worden gewijzigd .

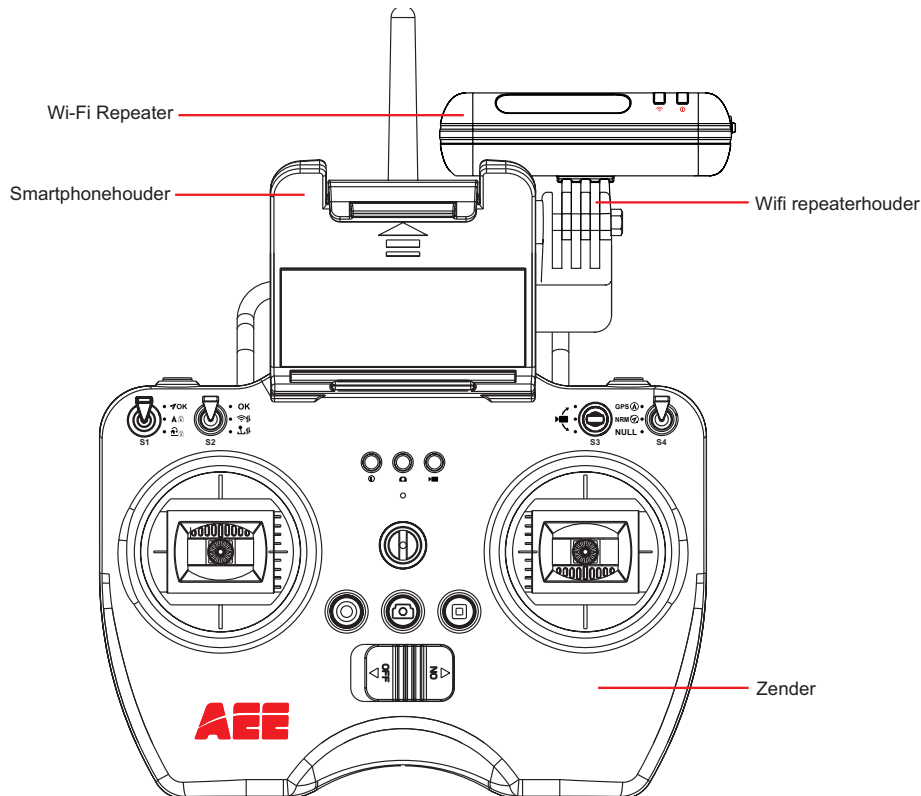
2 Introductie van de Quadcopter

Door toepassing van hoge-standaard geïntegreerde ontwerpen en uitgerust met professionele foto-apparatuur en een WIFI-repeater biedt de AP10 excellente prestaties en luchtfotografie, in de buitenlucht of in grote overdekte ruimtes. U hoeft maar een paar simpele montagestappen te volgen voordat u kunt opstijgen om luchtfoto's te maken. De vluchtcamera slaat afbeeldingen en videos automatisch op op de geheugenkaart. U kunt de Quadcopter bedienen met behulp van de zender en u kunt de luchtvideos met behulp van uw mobiele toestel of tablet bekijken. Met het eenvoudige en flexibele besturingssysteem biedt de AP10 stabiele en betrouwbare prestaties voor amateur- of commerciële fotografie.

Zender	Quadcopter externe componenten	Bedieningsmodes	Quadcopter interne componenten
Zender (multi-kanaals, met 2 joysticks)	Vluchtcamera; Aandrijving (motor & propeller)	GPS mode Normale mode Null (gereserveerd)	Vluchtcontrolesysteem; Wi-Fi module; ontvanger; ESC (Electronic Speed Control) systeem



Afbeelding 1



Afbeelding 2

Vlucht-voorbereiding

Raadpleeg het onderstaande voor de installatie van componenten en pre-flight Quadcopter controle.

1 Batterijen en accu spanning controleren

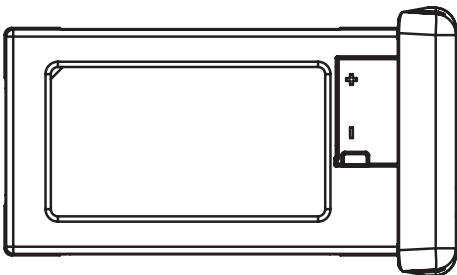
Zorg ervoor dat alle apparaat batterijen volledig zijn opgeladen voordat u AEE AP10 gebruikt.

Apparaat	Stroomvoorziening
Zender	Plaats 4 AA batterijen
Wi-Fi Repeater	Laad Wi-Fi Repeater op via ingebouwde Mini USB poort.
Quadcopter	Laad de Quadcopter accu op
Mobiele toestellen	Zorg ervoor dat de batterij van uw mobiele toestel volledig opgeladen is voordat u de AEE AP app. gebruikt.

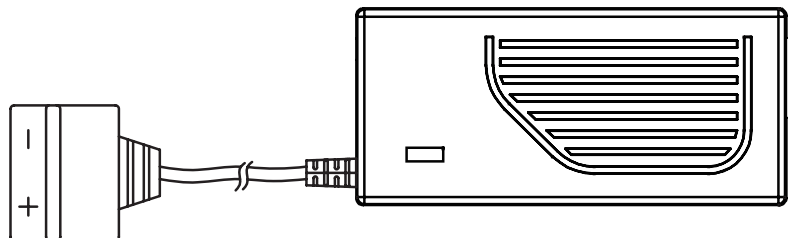
De onderstaande instructies zijn voor het opladen van de Quadcopter accu.

1.1 Introductie van de Quadcopter accu

De quadcopter accu (Afbeelding 3) is speciaal ontworpen voor de AP10, met laad- en ontladmanagement-functies (capaciteit: 5300mAh, voltage: 11.1V). Uitsluitend de meegeleverde Quadcopter acculader (afbeelding 4) kan worden gebruikt voor het laden van de AEE Quadcopter accu.

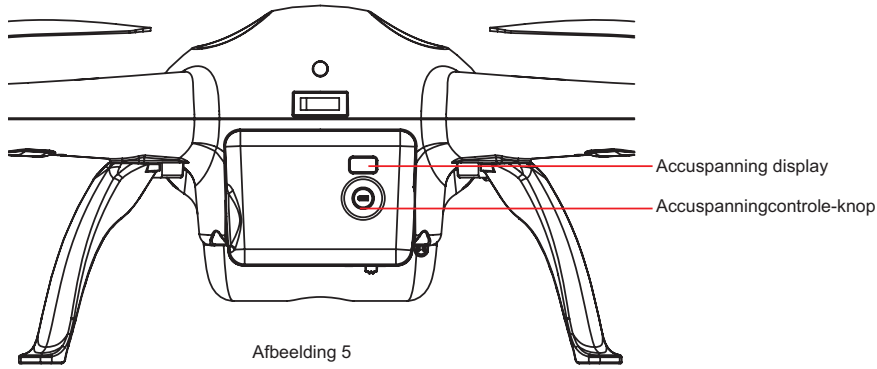


Afbeelding 3



Afbeelding 4

Druk kort op de accuspanningcontrole-knop (afbeelding 5), om het niveau van de batterijen op het accu spanning display te laten weergeven. Laad de de accu volledig op als minder dan twee blokjes worden weergegeven.



Afbeelding 5

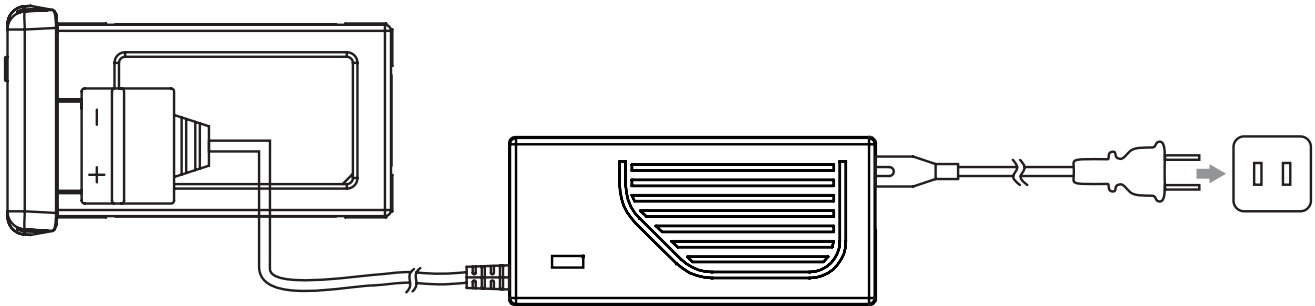
Accuspecificaties

Type	Li-Po accu
Capaciteit	5300mAh
Omgevingstemperatuur bij laden	0°C-50°C
Omgevingstemperatuur bij ontladen	-20°C-50°C
Relatieve vochtigheid	< 80%

Gelieve deze handleiding zorgvuldig te lezen en de instructies strikt te volgen. De gebruiker neemt de volledige verantwoordelijkheid voor eventuele problemen die worden veroorzaakt door zijn / haar falen de instructies te volgen.

1.2 De Quadcopter accu opladen

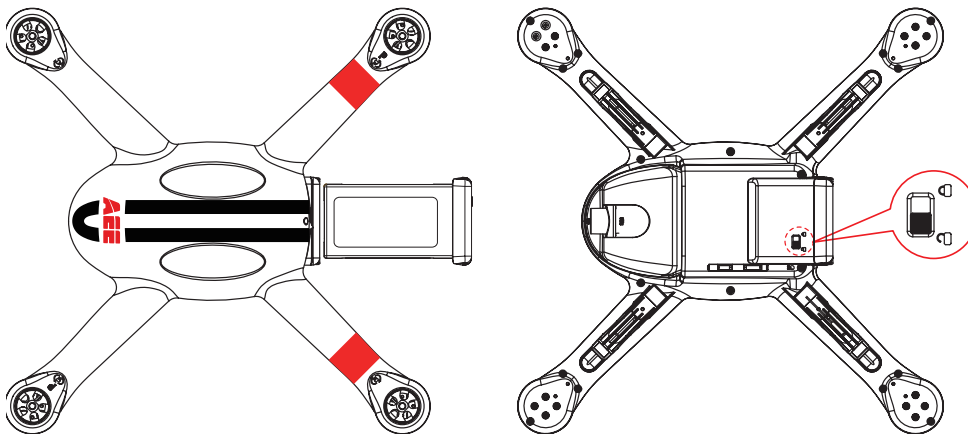
- (1) Steek de stekker van de oplader in het stopcontact (100-240V, 50/60Hz). Gebruik een adapter indien noodzakelijk;
- (2) Tijdens het opladen brandt het rode lampje op de lader.
- (3) Zodra de batterij opgeladen is wordt het lampje groen. Trek dan de stekker uit het stopcontact.



Afbeelding 6

1.3 Quadcopter accu montage

Plaats de accu in het accucompartiment in de richting zoals weergegeven in afbeelding 7. Zorg ervoor dat de batterij goed geplaatst is alvorens het slot te sluiten.



Afbeelding 7

- Een foutief geplaatste accu kan de oorzaak zijn van:
- Slechte verbinding
 - Instabiele vlucht
 - Niet op kunnen stijgen

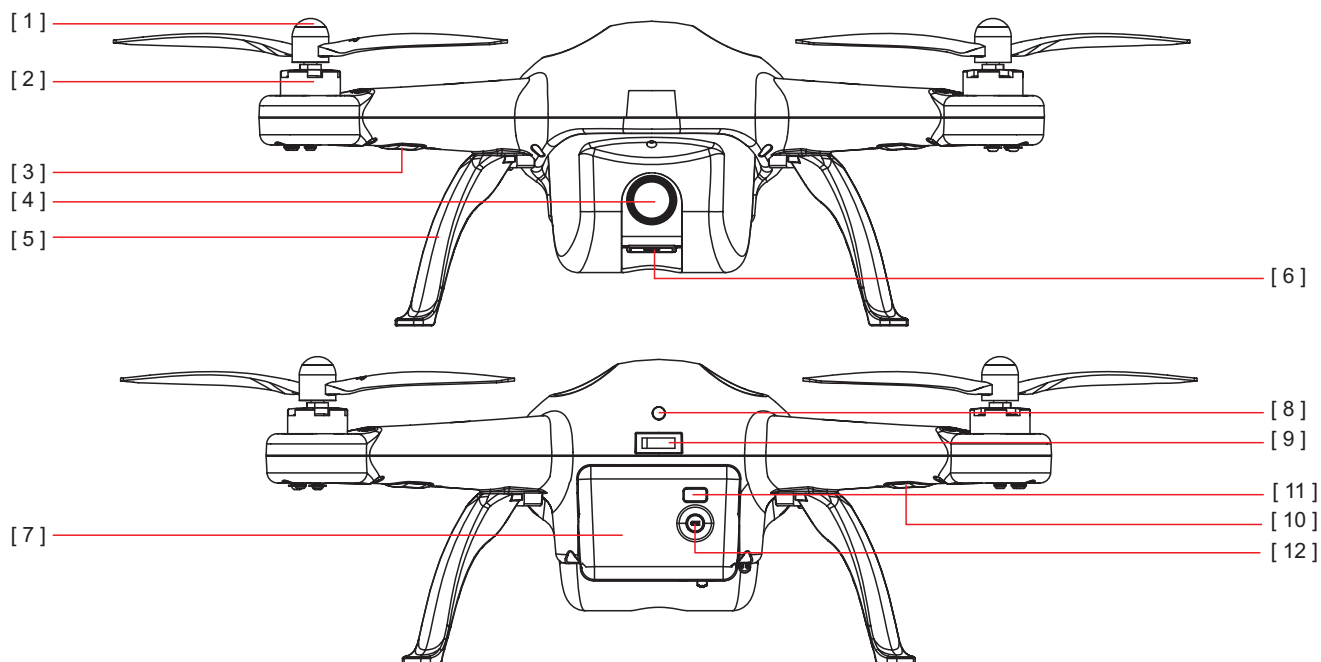
1.4 Attentie

- (1) De accu niet uitnemen wanneer de Quadcopter is ingeschakeld, dit kan de accuconnector beschadigen.
- (2) Als u de Quadcopter voor langere tijd opslaat moet de accu worden ontladen tot 40% -50% en in een speciale accubak worden bewaard. Laad en ontlad de accu eens in de drie maanden om de levensduur van de accu te verlengen.
- (3) Vervang de accu nadat deze is meer dan 300 keer is opgeladen. De accu dient volledig te worden ontladen alvorens deze uit te nemen.
- (4) Vervang de accu als deze opzwellt of op enige wijze beschadigd is, om brand en explosie te voorkomen.
- (5) Laad opgezwollen of beschadigde accus nooit op.
- (6) Let op bij het opladen om ongelukken te voorkomen. Laad accu's altijd op uit te buurt van brandbare materialen.
- (7) Een veilig gebruik van de accu is uiterst belangrijk. Lees de disclaimer voor meer voorzorgsmaatregelen.

2 De Quadcopter klaar maken voor gebruik

De Quadcopter is voorzien van een ingebouwd vluchtcontrolesysteem en een vluchtcamera

2.1 Introductie



Afbeelding 8

- | | | |
|-------------------------------|--------------------------------------|----------------------------------------|
| [1] Propellers | [2] Motor | [3] Voorzijde-indicatieled |
| [4] Vluchtcamera Lens | [5] Landinggestel | [6] Micro SD kaart slot |
| [7] Quadcopter accu | [8] Staart-indicatieled | [9] Aan/uit knop |
| [10] Achterzijde-indicatieled | [11] Accuspanningsniveau LCD display | [12] Accuspanningsniveau controle knop |

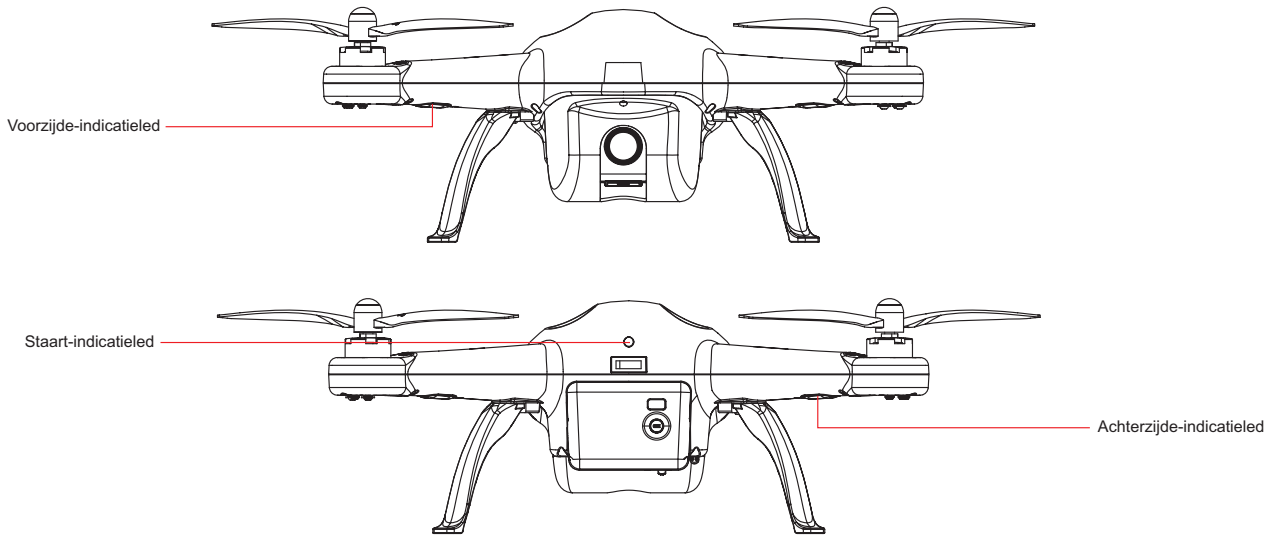
2.2 Vluchtcontrolesysteem

Het AEE AP vluchtcontrolesysteem biedt een ongelooflijke gemak bij de bediening van het toestel. Behalve eenvoudige vlucht manoeuvres zoals klimmen, dalen, rollen en kantelen, biedt het ook failsafebescherming, accuniveau-alarm en andere functies.

System Modules	Functie
Hoofdmodule	De basismodule van het vluchtcontrolesysteem. De andere modules zijn hierop aangesloten.
GPS & kompas	Gebruikt voor plaatsbepaling en navigatie.
Indicatieleds	Geeft de huidige status van de vlucht aan. Wordt gebruikt om te navigeren tijdens nachtvluchten.

2.3 Vlucht-indicatieleds

De Quadcopter heeft drie vluchtindicatieled, namelijk de voorzijde-indicatieled, de achterzijde-indicatieled en de staart-indicatieled. De vlucht-indicatieled gaan branden zodra de Quadcopter wordt ingeschakeld. De voorzijde-indicatieled is groen, en de achterzijde-indicatieled is rood (hierna te noemen groen- cq rood aanduiding).



Afbeelding 9

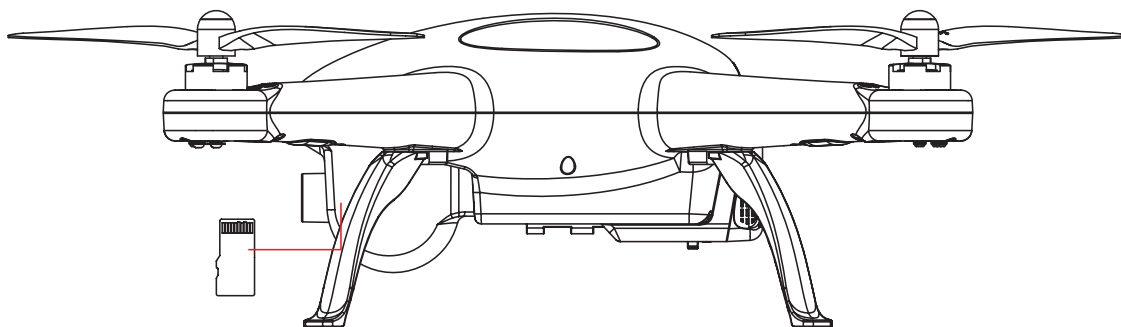
AP10 LED Vlucht indicatoren

MODUS	
Staat-indicatieled (rood)	
Gereed om te vliegen (GPS modus)	Aan-knipperend-aan-knipperend
Gereed om te vliegen (NRM modus)	Knipperend
WAARSCHUWINGEN EN FOUTMELDINGEN	
Voorzijde-indicatieled (groen)	
Achterzijde-indicatieled (rood)	
1e niveau accu spanning alarm	Langzaam knipperend (1 sec. aan, 1 sec. uit)
2e niveau accu spanning alarm	Langzaam knipperend (1 sec. aan, 1 sec. uit)
Kompas fout	Snel knipperend (2 x per seconde)
Versnellingsmeter fout	Snel knipperend
Gyroscop fout	Snel knipperend
GPS module fout	Blijft branden
Barometer fout	Blijft branden
	Blijft branden
KOMPAS KALIBRATIE AANDUIDING	
Voorzijde-indicatieled (groen)	
Achterzijde-indicatieled (rood)	
Kompas kalibratie status	Snel knipperend
Kompas kalibratie gestart	Blijft branden
Kompas kalibratie geslaagd	Blijft branden
Kompas kalibratie mislukt	Blijft branden
	Blijft branden
	1seconde 1seconde 1seconde 1seconde 1seconde 1seconde

- Als er zich een ernstige fout voordoet, dan blijft de staart-indicatieled rood knipperen. Wanneer de snelheidsmeter, het kompas of de GPS uitvallen, of zich een andere abnormale situatie voordoet, gelieve de Probleemoplossingen te raadplegen.

2.4 Micro SD kaart slot

Steek de Micro SD kaart in het kaart slot terwijl het toestel uitgeschakeld is, alvorens foto's te maken of video op te nemen. AEE AP10 ondersteunt kaarten met een maximum capaciteit van 32GB.



Afbeelding 10

2.5 Vluchtcamera

De AEE AP10 vluchtcamera wordt gevoed door de Quadcopter accu. De vluchtcamera gaat aan wanneer de Quadcopter wordt ingeschakeld. U kunt foto's en video's opnemen met behulp van de vluchtcamera controleknoppen, of met behulp van de AEE AP App. De vluchtcamera ondersteunt enkelvoudige opnames, Snapshot en Full HD-video-opname (tot 1080p / 30fps bij NTSC-systeem of 1080p / 25fps bij PAL-systeem).

Camera Specificaties	
Video resolutie	Maximum 1080P/30fps (NTSC) of 1080P/25fps (PAL)
Foto resolution	4608x3456
Video formaten	MOV (H.264)
Opslag	Externe Micro SD kaart, tot 32GB
TV systeem	PAL/NTSC systeem optioneel

CAMERA OPNAME: Het duurt ongeveer 60 seconden om de opname functie van vluchtcamera te activeren nadat de AP10 is ingeschakeld; Gebruik de AP 10 in geen enkel geval handmatig.

Vluchtcamera bedieningsknoppen

Foto's maken: Druk eenmaal op de vluchtcamera ontspanknop op de zender om een foto maken.

Video-opname: Het automatisch opnameniveau is ingesteld op standaard. In de video-opname, drukt u op Video stop-toets op de zender om de opname te stoppen, en druk op Opnameknop om de video opname te hervatten.

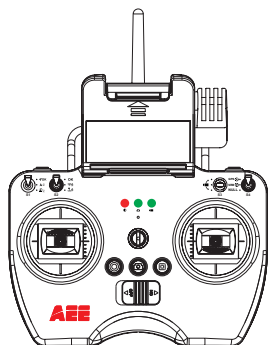
Video en foto's kopiëren

Schakel de AP10 Quadcopter uit voordat u de Micro SD-kaart uit het slot neemt. Gebruik een kaartlezer om de afbeeldingen en video-opnames naar een pc te kopiëren.

Vluchtcamera status-indicatieled

Wanneer de Quadcopter is ingeschakeld, brandt het vluchtcamera-indicatieled. U kunt de huidige vluchtcamera-status met behulp van-indicatieled op de zender, zoals hieronder beschreven, controleren (afbeelding 11). De drie-indicatieled op de zender zijn: Zender aan/uit-lampje (rood), Foto status (groen), Video-status (groen).

- 1) Wanneer de zender-batterij bijna leeg is, klinkt een alarm.
- 2) Als vanaf de zender een foto- of video-opname wordt verzonden, geven de-indicatieleds de betreffende vluchtcamera-status weer.



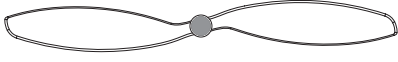
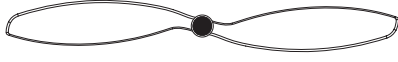


Afbeelding11

Status	Zender status-indicatie		
	Rode LED	Groene LED	Groene LED
	Voeding	Photo Capture	Video opname, Code-koppeling
Quadcopter inschakelen	Blijft branden	Uit	Aan→Uit
	Blijft branden	Uit	
	Blijft branden	Uit	
Kompas kalibratie	Blijft branden	Uit	Uit
Video-opname gestart	Blijft branden	Uit	Langzaam knipperend (1.5 sec. uit, 0.8 sec aan)
Video-opname gestopt	Blijft branden	Uit	Uit
Foto maken	Blijft branden	knipperend 0.3sec	Uit
Foto gemaakt	Blijft branden	Uit	Uit
Batterijspanning laag	Blijft branden	Uit	Uit
Code-koppeling	Blijft branden	Uit	Blijft aan

3 Montage van de propellers

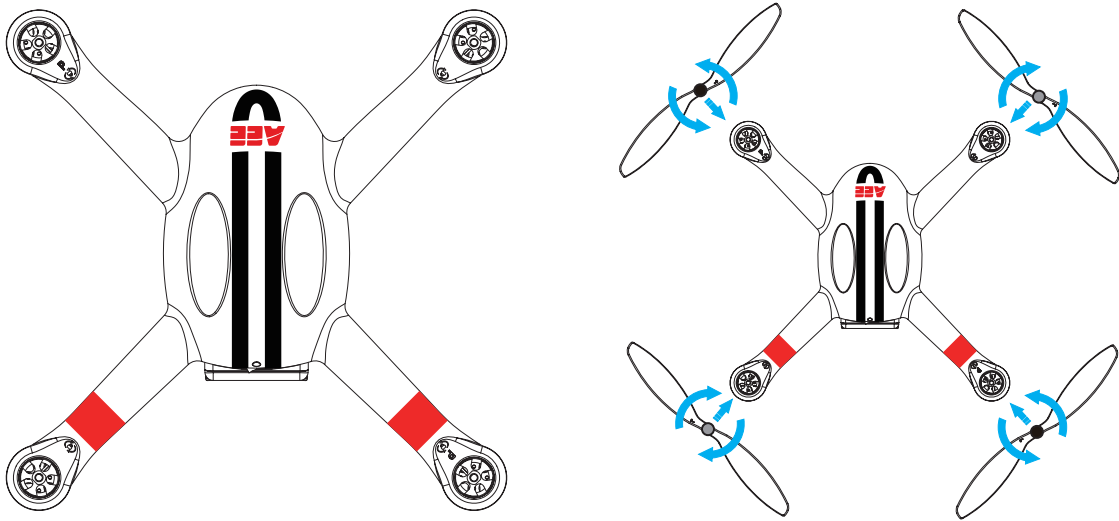
De AEE AP10 gebruikt 10-inch propellers, voorzien van zwarte of grijze propeller moeren. Propellers zijn verbruiksartikelen. Schaf accessoires indien nodig apart aan.

3.1 Introductie

Propellers	Grijs (1045)	Zwart (1045p)
Diagram		
Montage locatie	Montage op de motor-as zonder "P" markering	Montage op de motor-as met "P" markering
Symbool beschrijving	 Vastzetten: draai de propeller vast in deze richting	
Symbool beschrijving		 Vastzetten: draai de propeller vast in deze richting

3.2 Montage van de propellers

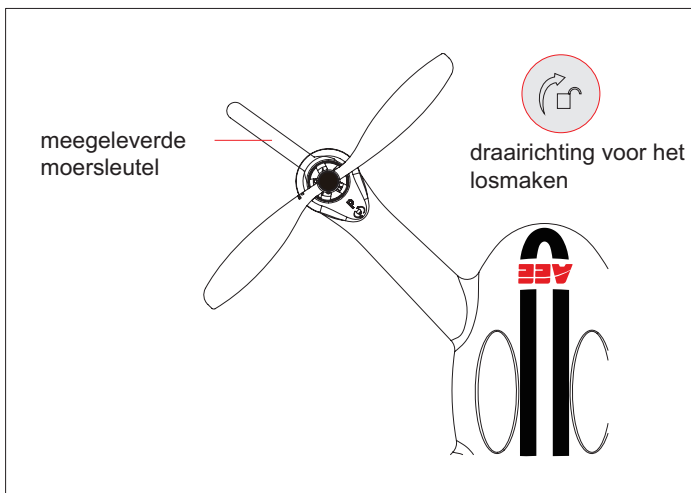
Monteer de propellers met grijze moeren op de motor-as zonder "P" markering en monteer de propellers met de zwarte moeren op de motor-as met "P" markering. Zet de propellers vast in de juiste richting (zoals aangegeven in de onderstaande afbeelding 12).




Afbeelding 12

- (1) De propellers zijn zodanig ontworpen dat ze zichzelf tijdens de vlucht vastzetten. Draai de moeren daarom niet te strak aan. Gebruik geen lijm op de schroefdraad.
- (2) Zorg ervoor dat de propellers in de juiste stand worden bevestigd. De Quadcopter kan niet goed vliegen als de propellers niet op de juiste manier gemonteerd zijn. Draag tijdens de installatie handschoenen om uw handen te beschermen.

3.3 Demontage van de propellers



Afbeelding 13

 Zoals weergegeven in afbeelding 13, gebruik de meegeleverde moersleutel (of uw hand) om te voorkomen dat bij demontage van de propeller de motor-as meedraait, verwijder dan de propeller door de schroef in de aangegeven richting te draaien.

3.4 Voorzorgsmaatregelen

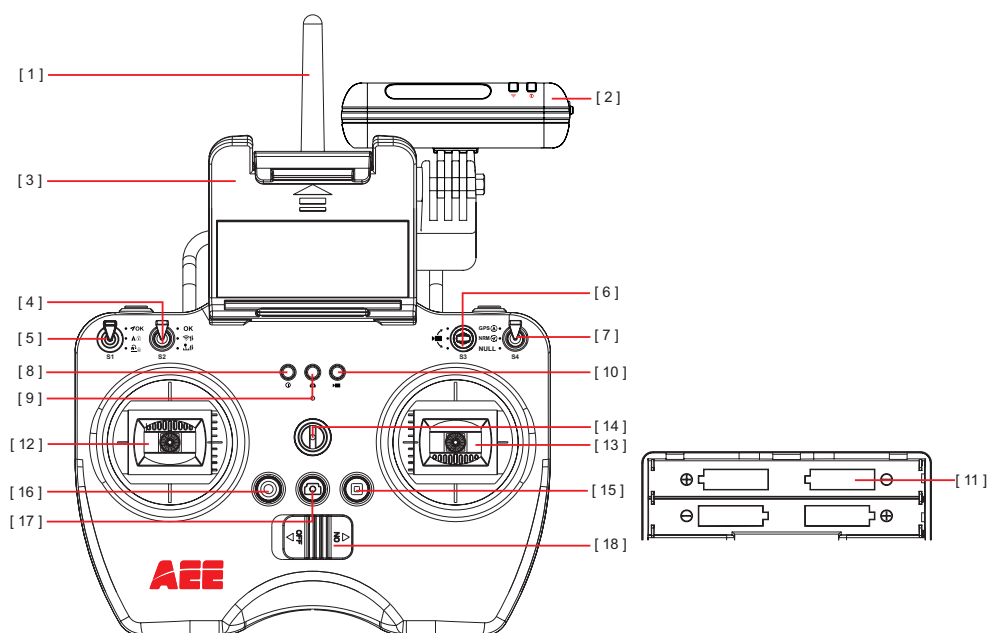
- (1) Controleer voor elke vlucht of de propellers en de motoren correct en stevig gemonteerd zijn.
- (2) Zorg ervoor dat alle propellers voor elke vlucht in goede conditie zijn. Vervang versleten, beschadigde of gebroken propellers.
- (3) Om verwondingen te voorkomen, blijf uit de buurt van draaiende motoren en propellers en raak deze niet aan.
- (4) Voor een betere vliegervaring gebruik uitsluitend originele AEE AP propellers.

4 De zender gereedmaken

De AEE AP10 zender is al fabrieksmatig gekoppeld met de ontvanger van de Quadcopter. De zender is standaard op VS modus ingesteld.

- Controle modus: De zender is ingesteld op VS modus of Japanse modus op basis van de joystick kanaal mapping:
- VS modus: de linker joystick fungeert als gashendel
- Japanse modus: de rechter joystick fungeert als gashendel
- De WIFI-repeater is fabrieksmatig op de zender gemonteerd. Installeer zelf de smartphonehouder alvorens een mobiel toestel op de zender te plaatsen.
- Het wordt afgeraden om groot-formaat mobiele toestellen (zoals een iPad) te gebruiken omdat deze niet op de smartphonehouder kunnen worden gemonteerd.

4.1 Introductie



Afbeelding 14

- | | | |
|---------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------|
| [1] Antenne | [2] Wi-Fi Repeater | [3] Smartphone houder |
| [4] 3-standen schakelaar S2 | [5] 3 standen schakelaar S1 | [6] vluchtcamera opnamehoek regeling 3 standen schakelaar S3 |
| [7] 3 standen schakelaar S4 | [8] Zender batterijspannings-indicatieled | [9] Foto-indicatieled |
| [10] Video-indicatieled | [11] Batterij houder | |
| [12] Linker joystick ("op & neer" regelt gashendel, "links & rechts" regelt richting) | [13] Rechter joystick ("links & rechts" regelt rollen, "op & neer" regelt pitch) | |
| [16] Video-opname startknop | [17] Fotocamera sluitser bedieningsknop | [18] Zender aan/uit schuif schakelaar |

Warschuwing: Om ongevallen te voorkomen, raak de propellers of de motor niet aan en houd afstand van de Quadcopter wanneer u de zender bedient!

De functies van de schakelaars S1~S4 zijn hieronder beschreven:

S1	3 standen : 1. OK : Normale vlucht 2. Gereserveerd voor toekomstige upgrade 3. Gereserveerd voor toekomstige upgrade
S2	3 standen: 1. OK: Joystick calibratie OK 2. Koppelen van de Quadcopter met de Wi-Fi Repeater 3. Joystick calibreren
S3	3 standen: Servo bediening (Omhoog kantelen) Stop (middenstand) (Omlaag kantelen)
S4	3 standen: 1. GPS : GPS modus 2. NRM : Normale modus 3. NULL : null (gereserveerd)

4.2 De zender inschakelen

- (1) Plaats 4 AA batterijen in de batterij houder. Let erop dat de + - polen juist gepositioneerd zijn
- (2) Zet de schakelaars S1 en S2 in de bovenste stand en beide joysticks in het midden.
- (3) Schuif de Aan/Uit schakelaar in de Aan-stand om de zender in te schakelen.
- (4) Zolang de zender is ingeschakeld brandt de rode zender batterijspannings-indicatieled
 - Zorg ervoor dat de batterijen van de zender voor elk gebruik volledig zijn opgeladen. In het geval van lage batterijspanning zal de zender een waarschuwingssignaal geven. Vervang dan de batterijen onmiddellijk.
 - Verwijder batterijen in geval van langdurige opslag. Batterijen kunnen lekken en de electronica beschadigen.

- Lege batterijen dienen conform de plaatselijke wetgeving te worden verwijderd en afgevoerd.

4.3 Antenna orientatie

Houd de antenne hemelwaarts gericht en zorg ervoor dat er geen obstakels zijn tussen de zenderantenne en de ontvangerantenna, om maximale bedienbaarheid tijdens de vlucht te behouden.



Voor een maximaal bereik en een hoge betrouwbaarheid dient de antenne van de zender hemelwaarts gericht te zijn, zonder obstakels tussen de antennes van de zender en de ontvanger van de Quadcopter. Obstakels kunnen ertoe leiden dat u de controle over de Quadcopter verliest. Zorg ervoor dat de smartphone houder en de WIFI-repeater de antenne niet blokkeren.

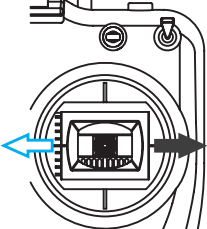
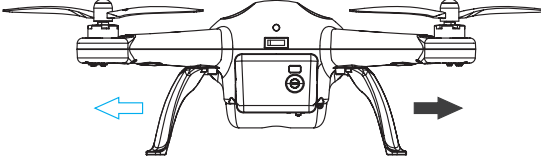
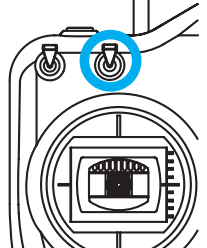
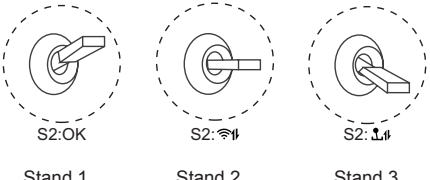
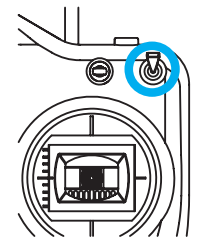
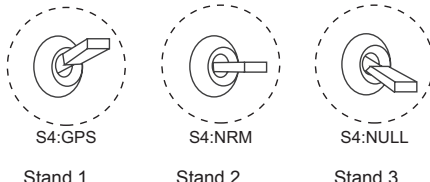
Afbeelding 15

4.4 Het bedienen van de zender

Joystick neutraal: Control sticks of transmitter are at the central position.

Joystick afstand: De afstand waarmee de zender joystick afwijkt van de middenstand

Zender (VS modus)	Quadcopter richting ("←" geeft de richting van de neus aan)	Bedieningsgegevens
		Duw de linker joystick omhoog (van u af) of omlaag (naar u toe) om de hoogte van de Quadcopter te regelen. Duw de linker joystick omhoog om te stijgen en omlaag om te dalen. Als beide joysticks in de (neutrale) middenstand staan, dan blijft de Quadcopter op dezelfde stand stilstaan. De hoogte wordt dan automatisch vastgezet. Om op te stijgen dient de linker joystick zover mogelijk omhoog worden geduwd. (voor een langzame stijging de joystick langzaam omhoog bewegen)
		Duw de linker joystick naar links en rechts om de draaiing te regelen. Duw hem naar links om de Quadcopter tegen de klok in te draaien en naar rechts om met de klok mee te draaien. Als de linker joystick in de middenstand is, vliegt de Quadcopter in dezelfde richting zonder te draaien. De linker joystick regelt de Quadcopter's draaisnelheid. Duw de joystick verder van het midden voor een hogere draaisnelheid.
		Duw de rechter joystick omhoog (van u af) of omlaag (naar u toe) om de vliegrichting van de Quadcopter te regelen. Duw de joystick omhoog om vooruit te vliegen en omlaag om achteruit te vliegen. Met de rechter joystick in de middenstand zal de Quadcopter op dezelfde hoogte en stand blijven vliegen. Duw de joystick verder naar buiten om een grotere richtingshoek (maximaal 35 °) en een hogere vliegsnelheid te bereiken.

		<p>Duw de rechter joystick naar links of rechts om het rollen van de Quadcopter te regelen. Duw hem naar links om naar links en rechts om naar rechts te vliegen. Met de rechter joystick in de middenstand zal de Quadcopter op dezelfde hoogte en stand blijven vliegen. Duw de joystick verder naar buiten om een grotere rolhoek (maximaal 35 °) en een hogere vliegsnelheid te bereiken.</p>
	 <p>S2:OK S2:NRM S2:NULL</p> <p>Stand 1 Stand 2 Stand 3</p>	<p>Schakelaar S2 wordt gebruikt om stand van de joysticks te kalibreren. Zet S2 op stand 3 en zet de zender aan. De foto-indicator (groen) knippert. Vervolgens beide joysticks twee keer met de klok mee en tegen de klok in ronddraaien, met de joysticks zo ver mogelijk naar buiten geduwd. Laat daarna de joysticks los en schakel S2 naar stand 1. Als de video-opname LED oplicht is de calibratie gereed.</p>
	 <p>S4:GPS S4:NRM S4:NULL</p> <p>Stand 1 Stand 2 Stand 3</p>	<p>Schakelaar S4 schakelt de vlucht modus Stand 1 (GPS) is GPS modus, Stand 2 (NRM) is normale modus, Stand 3 (NULL) is gereserveerd.</p>

- In GPS modus zal de Quadcopter - met beide joysticks in de neutrale stand - stilhangen boven een vast punt.
- In normale modus zal de Quadcopter - met beide joysticks in de neutrale stand - op dezelfde hoogte blijven maar kan horizontaal afrijden.
- Als schakelaar S4 op de GPS-stand staat, kunnen de motoren niet worden gestart voordat de GPS gereed is. De staart-indicatieled (rood) zal afwisselend snel knipperen en blijven branden.

4.5 Het koppelen van zender en ontvanger

De zender en de ontvanger zijn bij aflevering fabrieksmatig gekoppeld. Normaal kunt u deze procedure overslaan en de Quadcopter meteen gebruiken. Echter, als u de configuratie van de zender of de ontvanger wijzigt, dienen zender en ontvanger opnieuw gekoppeld te worden.

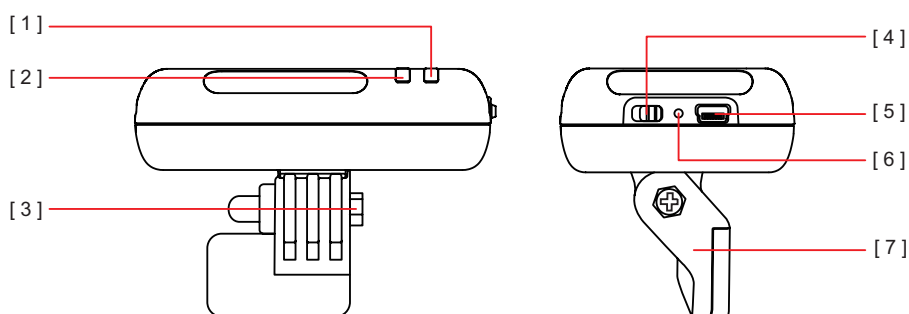
Koppelprocedure

- (1) Schakel de zender uit en schakel de Quadcopter in. De voor-, achter- en staart-indicatieleds lichten op. Schakel de zender in zodra u een "piep" hoort. Op dat moment licht de video-indicatieled op, wat aangeeft dat de koppeling is begonnen. Zodra de staart-indicatieled (rood) snel knippert, is de koppeling tussen de zender en ontvanger met succes gemaakt.
- (2) Nadat de koppeling met succes gemaakt is zal bij het inschakelen van de zender en vervolgens van de Quadcopter, de staart-indicatieled snel knipperen, wat aangeeft dat de koppeling succesvol is.

5 De WIFI-repeater gereedmaken

De AEE AP10 WiFi Repeater is een draadloos communicatie-apparaat dat werkt op de 2.4 GHz frequentieband. Het wordt gebruikt om de communicatie op afstand tussen het mobiele toestel en Quadcopter te verbeteren. De communicatie kan worden beperkt wanneer het signaal wordt geblokkeerd of gereflecteerd door objecten zoals bomen, gebouwen etc., of wanneer het gestoord wordt door andere apparaten die op dezelfde frequentie werken. Zorg er vóór elke vlucht voor dat de Wi-Fi Repeater goed werkt om eventuele communicatieprobleem tussen het mobiele toestel en de Quadcopter te voorkomen.

5.1 Introductie



Afbeelding 15

- [1] Aan/uit-indicatieled [2] Wi-Fi statusled (blauw) [3] Sluitschroef [4] Aan/uitschakelaar
[5] Oplaadconnector (Mini USB poort) [6] koppelknop [7] Repeater voet

Wi-Fi status-led

Geeft de status van de WIFI-repeater aan.

Wi-Fi status-led	Beschrijving
Blauwe LED brandt	De Wi-Fi Repeater werkt
Blauwe LED knippert snel (1.5 sec. uit, 0.3 sec. aan)	De Wi-Fi Repeater is bezig te koppelen met de vluchtcamera.
Blauwe LED knippert langzaam (3 sec. uit, 0.3 sec. aan)	De koppeling tussen de Wi-Fi Repeater en de vluchtcamera is geslaagd.

Aan/uit-indicatieled

De Aan/uit-indicatieled geeft de status van de voeding weer.

Aan/uit-indicatieled	Beschrijving
Led brandt groen	De stroomvoorziening is normaal
Led knippert rood	De batterij van de WIFI-Repeater wordt opgeladen, of de batterij is bijna leeg. Laad de batterij zo snel mogelijk weer op.
Led brandt rood	Het opladen is gereed.

- Het wordt afgeraden om de WIFI-repeater tijdens het opladen van de batterij uit te schakelen.

Koppelknop

Om de WIFI-repeater en de vluchtcamera opnieuw te koppelen, dient u de de WIFI-repeater in te schakelen en vervolgens koppelknop in te drukken en gedurende 3 seconden ingedrukt te houden. De WIFI-repeater zal dan opnieuw opstarten om de koppeling met de vluchtcamera opnieuw tot stand te brengen. Druk kort op de koppelknop om het batterij-spanningsniveau van de WIFI-repeater te controleren.

Druk kort	Druk eenmaal kort op de koppelknop Als de aan/uit-indicatieled éénmaal knippert, is het batterijniveau 80% of hoger; Als de aan/uit-indicatieled tweemaal knippert, is het batterijniveau 50% of hoger ; Als de aan/uit-indicatieled driemaal knippert, is de batterij bijna leeg.
Druk lang (3 seconden)	De WIFI-repeater start opnieuw op en hernieuwt de koppeling met de vluchtcamera.

Koppeling

De WIFI-repeater en de vluchtcamera zijn fabrieksmatig gekoppeld. Het is daarom niet nodig om deze opnieuw te koppelen. Als de blauwe Wifi statusled op de WIFI repeater snel knippert (1.5 sec. uit, 0.3 sec. aan) of blijft branden, dan dient de koppeling echter opnieuw gemaakt te worden en wel op de onderstaande wijze:

- (1) Schakel de apparaten in deze volgorde in: eerst de zender, vervolgens de Quadcopter en als laatste de WIFI repeater;
- (2) Als na het inschakelen de blauwe WIFI statusled brandt werkt de WIFI repeater normaal. Schakel S2 op de zender naar de midden-positie en vervolgens weer naar "OK";
- (3) Druk op de koppelknop van de WIFI repeater en houd deze 3 seconden ingedrukt. De blauwe WIFI statusled zal dan langzaam knipperen (3 seconden uit, 0.3 seconden aan). Dit geeft aan dat de koppeling tussen de camera en de WIFI repeater geslaagd is. Als dit niet het geval is, dient u de stappen 2 en 3 te herhalen.

5.2 Gebruik**De batterij van de WIFI repeater opladen**

Verbind de WIFI repeater dmv de bijgeleverde mini-USB kabel met de WIFI repeater lader. Het volledig opladen van de batterij duurt ongeveer 2 uur.

- Zorg ervoor dat de batterij van de WIFI repeater voor elke vlucht volledig opgeladen is.

Inschakelen van de WIFI repeater

((1) zet de WIFI repeater Aan/uitknop op "ON"

(2) Wacht tot de blauwe WIFI statusled knippert. Dit geeft aan dat de WIFI repeater normaal werkt.

(3) Zorg er tijdens het gebruik van de WIFI repeater voor dat de statusleds naar u toe gericht zijn en dat er geen obstakels zijn tussen de WIFI-repeater en de Quadcopter, om een optimale communicatie te bewerkstelligen.

- Vergeet niet om na de vlucht de WIFI repeater uit te schakelen, om te voorkomen dat de batterij uitgeput wordt.

6 Downloaden en installeren van de AEE AP App**Download AEE App (iOS/Android)**

Scan de bovenstaande QR code

U kunt de AEE AP App op de volgende wijze downloaden op uw smartphone om live video te kunnen bekijken bij het gebruik van de AP10. iOS-gebruikers kunnen in de App Store zoeken naar "AEE AP". Android-gebruikers, kunnen in Google Play zoeken naar "AEE AP".



AEE AP



iOS 6.1 of hoger



Android 4.0 of hoger

Compatibele mobiele apparaten

iOS (iOS6.1 of hoger): Van toepassing op iPhone 4s, iPhone 5, iPhone 5s, iPhone 5c, iPod Touch 4 en iPod Touch 5. Eveneens beschikbaar voor de iPad 3, iPad 4, iPad mini en iPad Air.

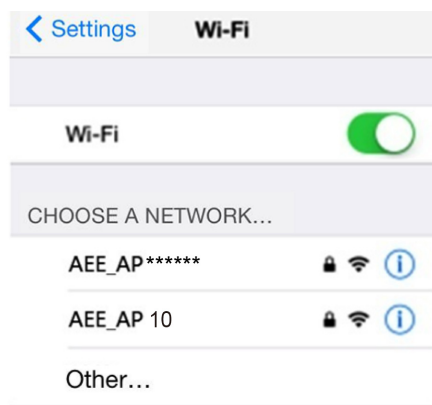
Android (Android 4.0 of hoger), van toepassing op standaard modellen.

- AEE AP is onderhevig aan updates met het doel ondersteuning voor meer soorten mobiele apparaten te kunnen bieden.

7 De vluchtcamera verbinden

Volg de onderstaande procedure om de vluchtcamera en het mobiele toestel te verbinden:


- (1) Schakel de zender en de WIFI-repeater in;
 - (2) Schakel de AEE AP10 in;
 - (3) Schakel Wi-Fi in op uw mobiele toestel. Wacht ongeveer 30 seconden en selecteer dan "AEE_AP*****" in de WIFI-netwerkl lijst op uw mobiele toestel.
- Plaats het mobiele toestel zo dicht mogelijk bij de WIFI repeater om een optimale video-overdracht mogelijk te maken.



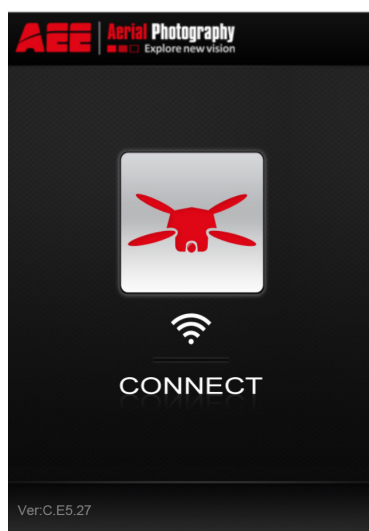
Afbeelding 17

Selecteer het netwerk "AEE_AP*****" en gebruik het paswoord "AEE12345" om met het netwerk te verbinden".

- (4) Start de AEE AP app op uw mobiele toestel. De app gebruikersinterface zoals in de onderstaande afbeelding verschijnt op het scherm van uw mobiele toestel.

Druk op "  " om een verbinding tussen de app en de vluchtcamera tot stand te brengen (Android gebruikers kunnen deze stap overslaan). Vervolgens zal de App doorgaan naar het App voorvertoningsscherm. Als u real-time preview van de vluchtcamera kunt zien, dan zijn het mobiele apparaat en de vluchtcamera met succes gekoppeld.

- Als de verbinding mislukt, ziet u "Disconnected! Check Network Settings" (Verbinding verbroken, controleer netwerkinstellingen). Controleer of uw netwerkverbinding goed werkt en probeer opnieuw verbinding te maken.



Afbeelding 18



Afbeelding 19

Vliegen

Het wordt aanbevolen om voordat u met de Quadcopter gaat vliegen een vliegtraining te volgen (bijvoorbeeld met behulp van simulator of professionele training). Zorg ervoor dat alle vluchten worden uitgevoerd in een daarvoor geschikte omgeving.

Vliegcondities

- (1) Gebruik de Quadcopter niet in extreme weersomstandigheden, zoals harde wind (windkracht 4 en hoger), sneeuw, regen en mist;
- (2) Vlieg in open gebied, zonder hoge gebouwen, daar deze het kompas kunnen beïnvloeden;
- (3) Houd de AP10 tijdens de vlucht uit de buurt van obstakels, mensen, hoogspanningsleidingen, bomen, schuilplaatsen, meren, enz.;
- (4) Vlieg niet in gebieden die gevoelig zijn voor elektromagnetische storingen (bijvoorbeeld in de buurt van communicatie transceiverstations) om gevaar te vermijden;
- (5) Dit product kan niet worden gebruikt binnen de arctische en antarctische poolcirkels;
- (6) Vlieg niet met de Quadcopter binnen beperkte vliegzones of no-fly-zones en houdt u zich aan de lokale wet- en regelgeving.

Controle voor de vlucht (pre-flight check):

- (1) Zorg ervoor dat de accu van de Quadcopter en de batterijen van de zender, WIFI repeater en mobiele toestel volledig opgeladen zijn;
- (2) Zorg ervoor dat de propellers op correcte wijze gemonteerd zijn;
- (3) Zorg ervoor dat de Micro SD correct geplaatst is voordat u begint met fotograferen en filmen;
- (4) Zorg ervoor dat de Quadcopter, de zender en alle andere instrumenten correct werken na het inschakelen;
- (5) Controleer of de motoren op juiste wijze starten nadat de Quadcopter is ingeschakeld. Om veiligheidsredenen wordt het aangeraden om de propellers niet eerder dan na de succesvolle zelftest te monteren;
- (6) Controleer of de AEE AP App correct verbonden is met de vluchtcamera.

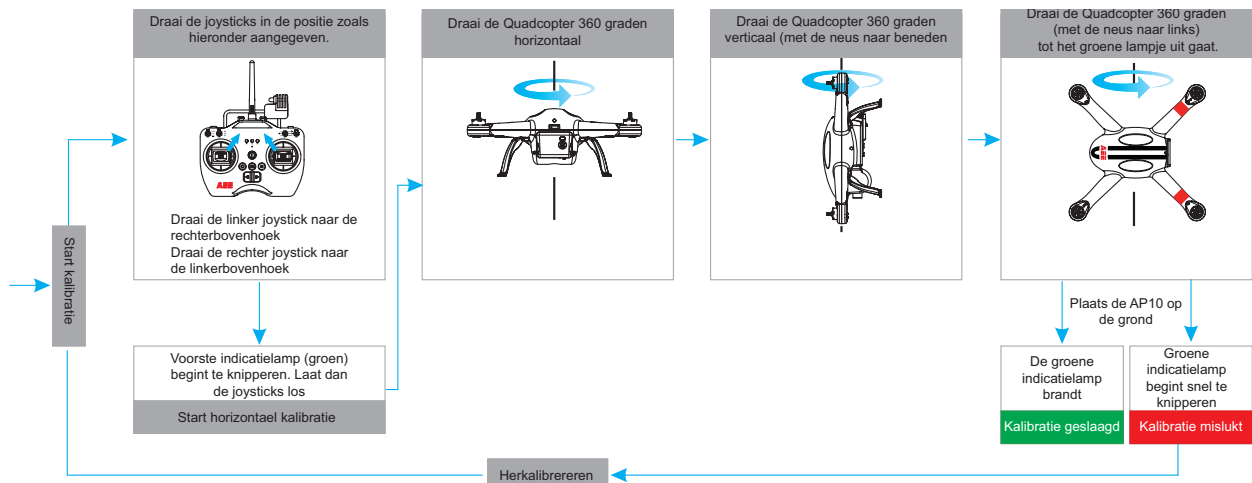
1 Kalibratie van het kompas

Kompas kalibratie is vereist voordat het eerste gebruik; anders kan het zijn dat het systeem niet goed werkt of kan het zelfs leiden tot gevaarlijke situaties. Het kompas is gevoelig voor elektromagnetische storing, wat afwijkende kompas-gegevens tot gevolg kan hebben. Dit kan leiden tot slechte vliegprestaties of zelfs tot het mislukken van de vlucht. Voor optimale prestaties dient het kompas regelmatig te worden gekalibreerd.

- Kalibreer het kompas niet in de buurt van een sterk magnetisch veld .
- Draag geen ferromagnetische materialen, zoals sleutels en mobiele toestellen tijdens het kalibreren van het kompas.

1.1 Kalibratieprocedure

Kies een open ruimte om de kalibratie uit te voeren. Schakel de zender en de Quadcopter in en zorg ervoor dat ze goed werken. Volg de onderstaande procedures om het kompas te kalibreren:



Waarschuwing

Zorg ervoor dat u voor de kalibratie de propellers verwijdert, om mogelijk letsel te voorkomen!

1.2 Wanneer herkalibreren

- (1) Als de kompasgegevens abnormaal zijn, als de voorzijde-indicatieled (groen) snel knippert;
- (2) Als u ver van de plaats bent waar de laatste kompas kalibratie werd uitgevoerd;
- (3) Als er veranderingen zijn in de fysieke structuur van de Quadcopter
- (4) Als de Quadcopter tijdens het vliegen veel afdrijft, zoals bijvoorbeeld in een cirkel vliegen tijdens stationair vliegen.

2 Starten en stoppen van de motoren

2.1 Starten van de motoren

Duw de joysticks in de positie zoals aangegeven in de afbeelding Joystick combinatie commando [CSC] om de motor te starten. Laat beide joysticks tegelijk los nadat de motor start; vervolgens zal de vluchtcamera automatisch beginnen te filmen.



Duw de linker joystick naar de linkeronderhoek
Duw de rechter joystick naar de rechteronderhoek

Afbeelding 20

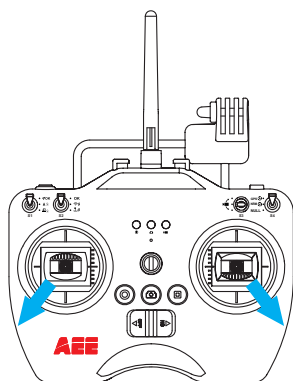
Als schakelaar S4 op GPS modus staat, kan de motor niet worden gestart totdat de GPS gereed is (en de staart-indicatieled afwisselend brandt en snel knippert).

2.2 Stoppen van de motoren

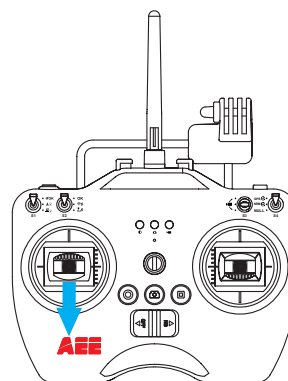
Er zijn twee methodes om de motoren te stoppen:

Methode 1 (Afbeelding 21): Duw nadat de Quadcopter geland is de gashendel joystick naar de laagste stand (naar u toe) en voer vervolgens het joystick combinatie commando [CSC] uit. De motoren zullen dan onmiddellijk stoppen. Laat nadat de motoren gestopt zijn beide joysticks tegelijk los.

Methode 2 (Afbeelding 22): Duw nadat de Quadcopter geland is de gashendel joystick naar de laagste stand (naar u toe) en houd deze 3 seconden in deze positie. De motoren zullen dan stoppen.



Afbeelding 21



Afbeelding 22

- Voer het joystickcombinatie commando [CSC] nooit uit tijdens de vlucht. De motoren zullen stoppen en de Quadcopter zal zonder controle vallen.
- De camera stopt automatisch met filmen zodra de motoren stoppen.
- Duw de joysticks snel en nauwkeurig in de juiste posities wanneer u het joystick combinatie commando uitvoert. Laat de joystick tegelijk los zodra de motoren gestart of gestopt.
- Schakel de zender niet uit voordat de Quadcopter uitgeschakeld is. Anders zal op de Quadcopter de terugkeermodus worden ingeschakeld waardoor de propellers met hoge snelheid zullen gaan draaien.

3 Basisvlucht

3.1 Basis vluchtprocedures

- (1) Plaats de AP10 op open vlakke ondergrond, en zorg ervoor Staart indicatie naar u toe gericht is.
 - (2) Schakel de zender, Wi-Fi Repeater en Quadcopter in de aangegeven volgorde in.
 - (3) Start de AEE AP App, sluit u het mobiele apparaat en de AP10 aan, en ga naar de vluchtcamera Voorbeeld interface.
 - (4) Wacht tot de Staart-indicator langzaam knippert, wat aangeeft dat de Quadcopter gereed is om te vliegen (en dat het GPS-signaal sterk genoeg is). Voer het joystick combinatie commando [CSC] uit om de motoren te starten.
 - (5) Duw de linker joystick langzaam naar boven (van u af) voor een gestage take-off. Wij verwijzen u naar de zender handleiding gedetailleerde uitleg van de werking van de procedures
 - (6) Gebruik de AEE AP App om foto's te maken en te filmen terwijl u geniet van de vlucht. Wij verwijzen u naar de handleiding voor het gebruik van de AEE AP App voor meer uitgebreide informatie.
 - (7) Om te landen, duwde linker joystick langzaam naar achteren (naar u toe) om. De Quadcopter zal dan gestaag landen.
 - (8) Voer na de landing het joystick combinatie commando [CSC] uit, of duw de linker joystick volledig naar beneden (naar u toe) en houd deze daar gedurende 3 seconden, om de motoren te stoppen.
 - (9) Schakel nadat de motoren zijn gestopt eerst de Quadcopter uit en daarna de Wi-Fi Repeater en de zender.
- Als tijdens de vlucht alle 4 arm-indicatoren langzaam of snel knipperen, geeft dit aan dat de accu van de Quadcopter bijna leeg is. Wij verwijzen u naar Lage accuspanning alarm functie voor meer informatie.

3.2 luchtfotografie tips

- (1) Voer voor elke vlucht de pre-flight controles uit;
- (2) Maak alleen foto's en neem film op tijdens veilige vlucht status;

- (3) Zonnig weer met weinig wind wordt aanbevolen voor de vlucht;
- (4) Zorg ervoor dat de vluchtcamera instellingen, zoals video resolutie, beeldgrootte, afhankelijk van de opnameomstandigheden juist zijn ingesteld;
- (5) Maak voordat u de feitelijke vlucht maakt een proefvlucht om te helpen bij het plannen van de vliegroute en zeker te weten dat de Quadcopter goed werkt;
- (6) Beweeg de joystick tijdens de vlucht langzaam zodat de Quadcopter regelmatig vliegt.

4 Failsafe bescherming

Als de Quadcopter de verbinding met de zender verliest, schakelt hij over naar de Failsafe-modus en het automatische vluchtcontrolesysteem zal de Quadcopter terug laten vliegen naar de thuisbasis en veilig laten landen. Dit vermindert de kans dat u de Quadcopter verlies of dat deze verongelukt in het geval dat het zender signaal verloren gaat.

- De thuisbasis is de positie waar de Quadcopter met succes het GPS signaal heeft ontvangen.

4.1 Wanneer wordt de failsafe bescherming ingeschakeld:

- (1) Als de zender tijdens de vlucht uitgeschakeld wordt;
- (2) Als de Quadcopter het signaal van de zender niet meer kan ontvangen;
- (3) Als er obstakels zijn tussen de Quadcopter en de zender;
- (4) Als de zender gestoord wordt.

4.2 Failsafe Procedure

Als de zender gedurende de vlucht de controle over de Quadcopter verliest, zal de Quadcopter automatisch de volgende procedure volgen:

- (1) De Quadcopter zal vertragen en stationair blijven vliegen;
 - (2) Als de Quadcopter binnen 2 seconden weer een signaal van de zender ontvangt zal het vluchtcontrolesysteem terugschakelen naar de normale vliegmodus en zal de Quadcopter niet automatisch de failsafe modus inschakelen en terugvliegen naar de thuisbasis;
 - (3) Als de Quadcopter niet binnen 2 seconden een signaal van de zender ontvangt zal het vluchtcontrolesysteem de failsafe modus inschakelen en zal de Quadcopter terugvliegen naar de thuisbasis. De Quadcopter zal gedurende 15 seconden stationair boven de thuisbasis blijven vliegen om de situatie te evalueren. Als de vlieghoogte minder dan 25 meter is zal de Quadcopter stijgen tot 25 meter hoogte en vervolgens beginnen te dalen. Zodra het thuisbasis bijna bereikt is zal de Quadcopter gedurende 5 seconden stationair blijven vliegen en vervolgens automatisch landen.
- Om er zeker van te zijn dat de Quadcopter in de failsafe modus terug kan vliegen naar de thuisbasis dient u voor de vlucht vast te stellen of het GPS signaal sterk genoeg is.
 - De Quadcopter kan in de failsafe modus NIET automatisch obstakels op de route vermijden.

4.3 Hoe in de failsafe modus de besturing terug te krijgen

Als tijdens de vlucht de zender de controle over de Quadcopter heeft verloren en de Quadcopter is in de failsafe modus, schakel dan de schakelaar S4 meerdere keren van GPS-modus naar normale modus en vice versa. Zodra de verbinding weer hersteld is zal de zender weer controle krijgen over de Quadcopter en kunt u de Quadcopter weer met de zender besturen.

5 Lage accuspanningniveau waarschuwingfunctie

Wanneer de accu van de Quadcopter bijna leeg is moet u de Quadcopter zo snel mogelijk landen, daar deze anders de spanning volledig kan verliezen en zal crashen, waardoor de Quadcopter verloren kan gaan of gevaar veroorzaakt. Omwille van de veiligheid heeft de AEE AP10 twee waarschuwingssignalen voor laag accuspanningsniveau; het eerste alarm wordt ingeschakeld zodra de accuspanning onder 50% komt (lage spanning alarm), het tweede alarm wordt ingeschakeld zodra de accuspanning onder de 20% komt (extreem lage spanning alarm).

Accuspannings-waarschuwing-functie	Vlucht status indicatieleds	Status omschrijving
Niveau 1: lage spanning alarm	De 4 arm-indicatieleds knipperen langzaam (aan en uit binnen 1 seconde)	In niveau 1 alarmtoestand zal de Quadcopter nog enkele minuten doorvliegen alvorens naar niveau 2 alarmtoestand door te schakelen. Houdt de Quadcopter in het zicht en vlieg niet te hoog of te ver.
Niveau 2: extreem lage spanning alarm	De 4 arm-indicatieleds knipperen snel (2 keer aan en uit binnen 1 seconde)	In niveau 2 alarmtoestand zal de Quadcopter eveneens nog enkele minuten doorvliegen en zal daarna de failsafe modus inschakelen. U kunt in dat geval de Quadcopter nog terugvliegen en veilig laten landen. Duw in deze modus niet hard tegen de gashendel en maak geen krachtige manoeuvres.

U kunt tijdens de lage-spanning automatische landingsmanoeuvre de controle over de Quadcopter terugnemen door van vluchtmodus te veranderen. Doe niet echter niet herhaaldelijk omdat deze handeling veel stroom verbruikt en:

- 1) het de levensduur van de accu kan verminderen ten gevolge van diep ontladen.
- 2) het de Quadcopter kan laten crashen ten gevolge van te lage accuspanning.

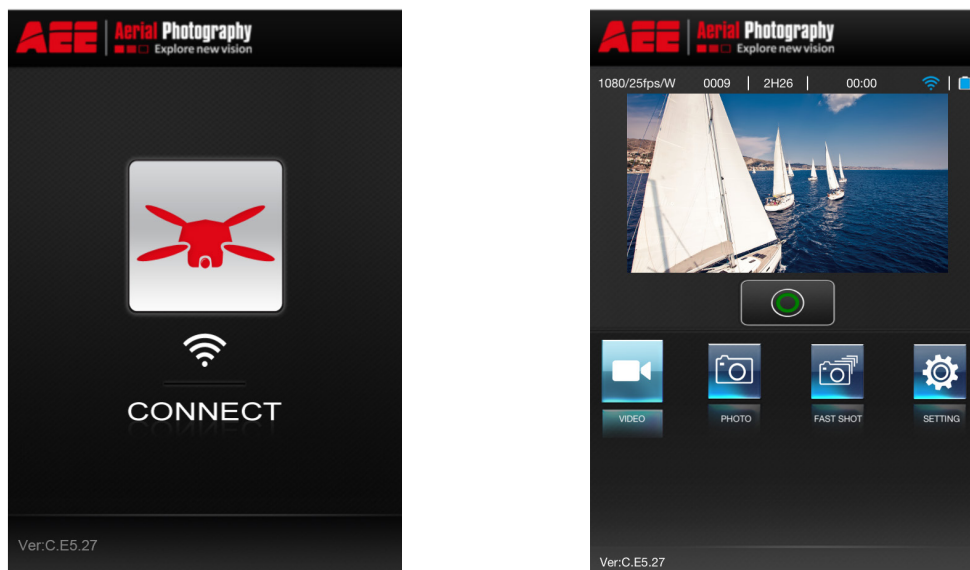
Gebruik van de AEE AP App

De AEE AP App wordt voornamelijk gebruikt om de vluchtcamera te besturen. De app kan worden gebruikt om de video- en vluchtcamera parameters in te stellen, de vluchtcamera opnamehoek te regelen, fotos te maken en video's op te nemen.

Als u tijdens het vliegen de Quadcopter een telefoongesprek ontvangt op het mobiele toestel, zal het mobiele toestel het oproepscherm weergeven. Beantwoord tijdens het vliegen met de Quadcopter geen gesprekken omdat dit zal afleiden van het vliegen en de vliegveiligheid negatief beïnvloedt.

1 De AEE AP App starten

Raak de AEE AP App icoon aan om de app te starten. De app zal het onderstaande scherm laten zien op het mobiele toestel:

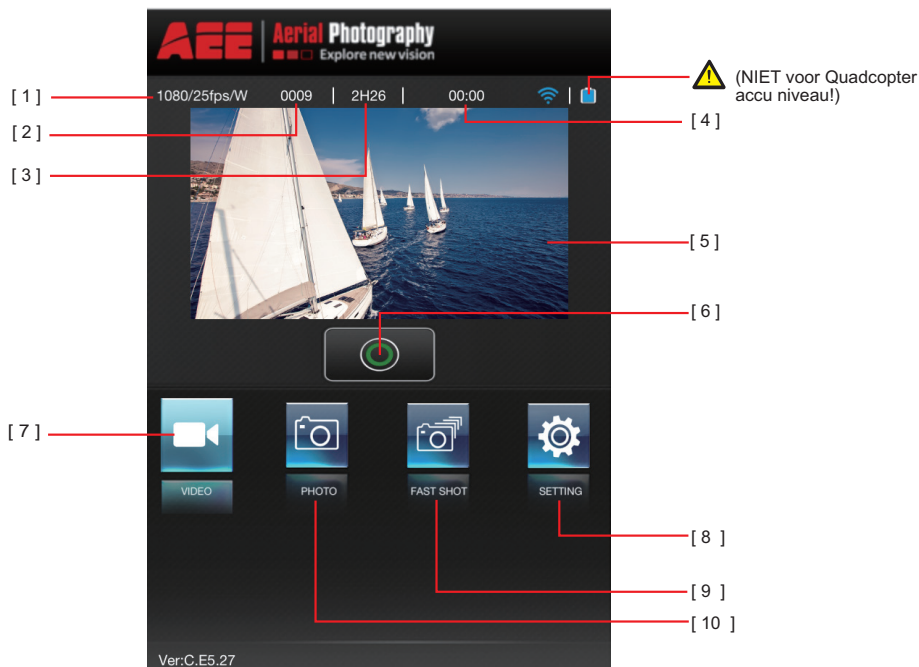


Afbeelding 23

- Druk op "  " om een verbinding tussen de app en de vluchtcamera tot stand te brengen (Android gebruikers kunnen deze stap overslaan). Vervolgens zal de App doorgaan naar het App voorvertoningsscherm. Als u real-time preview van de vluchtcamera kunt zien, dan zijn het mobiele apparaat en de vluchtcamera met succes gekoppeld.
- Als de verbinding mislukt, ziet u "Disconnected! Check Network Settings" (Verbinding verbroken, controleer netwerkinstellingen). Controleer of uw netwerkverbinding goed werkt en probeer opnieuw verbinding te maken.
- Als u tijdens het vliegen de Quadcopter een telefoongesprek ontvangt op het mobiele toestel, zal het mobiele toestel het oproepscherm weergeven. Beantwoord tijdens het vliegen met de Quadcopter geen gesprekken omdat dit zal afleiden van het vliegen en de vliegveiligheid negatief beïnvloedt.

2 AEE AP App Hoofdscherm

Nadat de AEE AP verbonden is met de vluchtcamera wordt het hoofdscherm van de app weergegeven zoals in de onderstaande afbeelding 24.



Afbeelding 24

Nr.	Functie	Beschrijving
[1]	Video Resolutie	Maximum video resolutie is 1080P/30fps (NTSC systeem), 1080P/25fps (PAL system).
[2]	Aantal bestanden op de Micro SD kaart	0009 geeft aan dat er 9 bestanden op de kaart zijn opgeslagen.
[3]	Beschikbare video-opname tijd	2H26 geeft aan dat met de huidige instellingen in totaal 2 uur en 26 minuten video-opname op de Micro SD kaart kan worden opgeslagen.

[4]	Opname tijd	De opnametijd wordt getoond vanaf het moment dat de video-opname is gestart (de reeds opgenomen tijd).
[5]	Video preview venster	Bekijk video's in realtime tijdens de opname.
[6]	Aktie knop	De aktieknop heeft verschillende functies afhankelijk van de opname modus: Video mode: Druk op de Aktieknop om de opname te starten. Druk opnieuw om de opname te stoppen video recording; press it again to stop recording. Foto modus: druk op de aktieknop om een foto te maken Snapshot modus: druk op de aktieknop om een foto te maken.
[7]	Video opname modus	"VIDEO" modus knop.
[8]	Instellingen knop	Bekijken en instellen van de vluchtcamera instellingen.
[9]	Snapshot modus	"SNAPSHOT" modus knop.
[10]	Camera modus	"Foto" modus knop.

In de iOS versie van de AEE AP App, de standaard opname instelling is staand (portret). Raak het video voorvertoningsscherm om de video voorvertonings scherm te openen, welke zowel staand als liggend beeldformaat (landschap) ondersteunt in de iOS versie. In de Android versie wordt uitsluitend liggend beeldformaat ondersteund.

3 Video voorvertonings menu (voor iOS systeem)

Raak het video voorvertoningsscherm om de video voorvertonings menu te openen zoals in de onderstaande afbeelding 25. Het mobiele toestel kan gekanteld worden van portretinstelling naar landschapinstelling en vice versa.

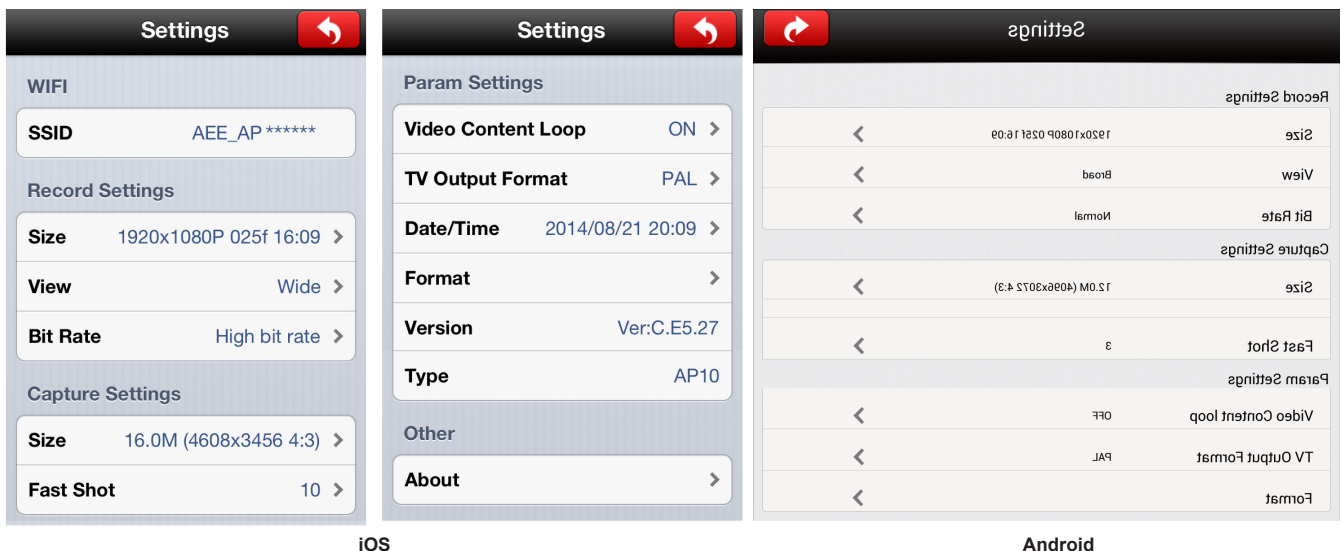


Afbeelding 25

De functieknoppen in de hoofdscherm en de video voorvertoningsscherm hebben dezelfde werking. In de video voorvertoningsmenu zijn twee extra functieknoppen zichtbaar, - en + voor respectievelijk uitzoomen en inzoomen.

4 Instellingen-scherm

Als de AEE AP app succesvol gestart is op het mobiele toestel, dan kunnen de vluchtcamera and video parameter instellingen in de instellingenmenu worden aangepast, om aan verschillende vereisten voor foto en video te voldoen (zie afbeelding 26)



iOS

Android

Afbeelding 26

U kunt de vluchtcamera parameters in het instellingenschermbekijken/wijzigen:

Menu	Instelling	Beschrijving	Parameters
Wi-Fi	SSID	Toont de naam van het draadloze netwerk waarmee het mobiele toestel verbonden is	
Opname instellingen	Formaat	Stel de video resolutie in	1920x1080P 025f 16:09 _____ 1280x0960P 048f 04:03 _____ 1280x0960P 025f 04:03 _____ 1280x0720P 050f 16:09 _____ 1280x0720P 025f 16:09 _____ 0848x0480P 100f 16:09 _____ 0848x0480P 050f 16:09 _____
	beeldhoek	Stel de beeldhoek van de lens in.	Wide/ Medium /Narrow /Small
	Bit Rate	Stel de video encoding bit rate in.	Normal / High
Camera instellingen	Formaat	Stel de pixelfijnheid in	8.0M (3264x2448 4:3) _____ 12.0M (4096x3072 4:3) _____ 16.0M (4608x3456 4:3) _____
	Snapshot	Stel het aantal opnames per seconde in voor snapshot modus	3/6/10 opnames
Parameter instellingen	Overschrijven van eerdere opnames	Als het geheugen vol raakt, kies deze optie om de oudste videosegmenten te overschrijven	Ja/Nee
	TV weergave formaat	Kies de gewenste TV weergave instelling om video op te nemen. Verschillende weergave formaten hebben verschillende beelden-per-seconde instellingen	PAL/NTSC
	Datum/tijd	Synchroniseer de datum/tijd van de vluchtcamera met die van het mobiele toestel	
	Formateer	Formateert de Micro SD kaart in de vluchtcamera	Alle gegevens op de Micro SD kaart worden gewist. (Maak eerst een veiligheidskopie alvorens de kaart te formateren).
	Versie	Toont het versienummer van de software van de .	
	Type	Toont het type/model nummer van de vluchtcamera	
Andere	Over	Toont de App versie informatie	

Gebruikers kunnen de vluchtcamera instellingen naar eigen wens instellen.

Appendix

1 Beschrijving van de gewone-indicatieleds.

Normale status	
Voor- en achter-indicatieleds branden, de staart-indicatieled knippert snel	Ga in normale modus
Voor- en achter-indicatieleds branden, de staart-indicatieled knippert langzaam	Ga in GPS modus
Waarschuwingen en abnormale status	
Voor- en achter-indicatieleds knipperen langzaam	Low Power alarm (first-level low power alarm)
Voor- en achter-indicatieleds knipperen snel	Extremely Low Power alarm (second-level low power alarm)

For specific details on indicators, please refer to "Preparing the Quadcopter" in section 2.3 Flight Indicators.

2 Specifications

Quadcopter	
Accu	5300mAh LiPo
Gewicht	1,4 kg
Stationairvliegnaauwkeurigheid	Horizontaal: ±2,5 m, vertikaal: ±0,8 m
Maximale kantelhoek	30°
Maximale klim/daal snelheid	Klimmen: 6 m/s; Dalen: 4 m/s
Maximale vliegsnelheid	20 m/s (niet aanbevolen)
Diagonale lengte	450 mm
Vliegtijd	20 min
Camera	
Omgevingstemperatuur	-20~50°C
Sensorafmeting	1/2,3"
Effectief aantal pixels	16 Megapixels (MP)
Resolutie	4608 x 3456
HD Video opname	Maximaal 1080P/30fps (NTSC systeem), Maximaal 1080P/25fps (PAL system)
Zender	
Data/Video zendafstand	>700m
Werktijd	8 uur
Werkspanning/voltage	150mA/6V
Batterij	4 AA Batteries
Wi-Fi	
Werkfrequentie	2,4GHz
Bereik (open, in de buitenlucht)	>300m/984ft
Zenderspanning	≤ 17dBm
Energieverbruik	1,5W

3 Probleemoplossingen

3.1 Oplossing voor zender joystick positioneringsfouten (niet in het midden/centrale positie)

Als de zender joysticks zijn niet in de neutrale stand staat, kan de motor niet starten bij het uitvoeren van CSC. Dergelijke fouten treden meestal in twee gevallen op:

1. Wanneer Quadcopter is ingeschakeld, is de joystick (behalve gas) is niet in de neutrale stand.


Oplossing: Plaats beide zender joysticks in de neutrale stand, start de Quadcopter opnieuw om de neutrale stand vast te leggen. Als het probleem blijft bestaan, kan het een andere oorzaak hebben;

2. Zender joysticks zijn foutief gecalibreerd, waardoor afwijking in de neutrale stand optreedt, dat wil zeggen, er is een asymmetrie in Quadcopter joystickpositie.

Oplossing: Kalibreer de afstandsbediening opnieuw.

- a) Zorg ervoor dat de Quadcopter is uitgeschakeld; Zet S2 op stand 3  , en zet de zender aan. De foto-indicator (groen) knippert. Vervolgens beide joysticks

twee keer met de klok mee en tegen de klok in ronddraaien, met de joysticks zo ver mogelijk naar buiten geduwd. Laat daarna de joysticks los en schakel S2

- naar stand 1  , Als de video-opname LED oplicht is de calibratie gereed.

- (b) Herstart de Quadcopter, en controleer of het probleem na hercalibratie is opgelost. Als het probleem zich blijft voordoen, stuur dan de zender op voor

reparatie.

3.2 De Quadcopter is uit het zicht en de verbinding met de WIFI repeater is verbroken

Zet de zender uit om de failsafe modus te laten starten en de Quadcopter automatisch te laten terugkeren naar de thuisbasis. Zorg ervoor dat er geen obstakels zijn tussen de Quadcopter en de thuisbasis, en zorg ervoor dat u bekend bent met de procedures om weer controle te krijgen over de Quadcopter.

Zet de zender uit om de failsafe modus te laten starten en de Quadcopter automatisch te laten terugvliegen naar, dalen tot en landen op de thuisbasis. Zorg ervoor dat er geen obstakels zijn tussen de AP10 en de thuisbasis, en dat u bekend bent met de procedures om weer controle te krijgen over de Quadcopter.

3.3 Wi-Fi herverbindingsfout

This is because after the mobile device disconnects from Quadcopter Wi-Fi connection, the mobile device automatically connects to other Wi-Fi networks. Please check your mobile device is connected to the Quadcopter Wi-Fi network.

3.4 Voorzorgsmaatregelen bij het gebruik van de app op verschillende mobiele toestellen

Als de app in gebruik is op een mobiel toestel en vervolgens wordt gestart op een ander mobiel toestel, zorg er dan voor dat de app op het eerste toestel wordt afgesloten, zodat het zonder problemen kan worden gebruikt op het tweede toestel.

3.5 Hoe de Quadcopter gestaag te laten landen?

Duw eerst de gashendel joystick terug naar minder dan 5% van het maximale niveau, en voer daarna het gecombineerde joystick commando uit. De Quadcopter zal dan gestaag landen.

Beperkte garantie

AEE producten zijn gegarandeerd tegen fabricagefouten, de enige verplichting van AEE's in het geval van dergelijke defecten gedurende de garantie termijn is het repareren of vervangen van de defecte onderdeel of product met een vergelijkbaar onderdeel of product bij AEE's eigen goeddunken. Overdracht, wijziging of andere ongeoorloofd gebruik van dit product valt buiten het bestek van deze garantie, zelfs indien het verlies of de schade is veroorzaakt door een defect, nalatigheid of andere fout in het product. Schade als gevolg van het gebruik, een ongeval of normale slijtage wordt niet gedekt door de garantie. AEE aanvaardt geen aansprakelijkheid voor ongevallen, letsel, dood, verlies, of andere vordering met betrekking tot of voortvloeiend uit het gebruik van dit product. In geen geval zal AEE aansprakelijk voor incidentele of gevolgschade in verband met of als gevolg van het gebruik van dit product of een van haar onderdelen. Vanwege de mogelijke nalatigheid in weer verzegelen door de gebruiker, wordt dit product niet gegarandeerd tegen lekkage in de waterdichte behuizing of enige schade die daaruit voortvloeien. Het terugzenden van of vervangingen van onderdelen en / of producten kan onderhevig zijn aan verzendkosten, behandeling, vervangings- en / of heropslagkosten.

Als u een probleem met een AEE aankoop ondervindt, neem dan contact op met onze Klantenservice ondersteuningsteam via onze website www.aee.com.

Voor details product garantietermijn en voorwaarden verwijzen wij u naar www.aee.com.

Tip: Als u dit product bij een AEE erkende dealer hebt gekocht raden wij u aan om eerst contact met deze dealer op te nemen voor technische ondersteuning.



Deze handleiding kan zonder voorafgaande kennisgeving worden gewijzigd.
Bezoek de officiële AEE website voor de actuele versie.

